Efficienza e precisione su cui fare affidamento





Un robot per ogni applicazione

Scopri la serie Epson ProSix: robot a sei assi con raggio d'azione e carico utile per ogni applicazione, per i quali la precisione è uno standard. La gamma include cinque robot, ne troverai di certo uno perfetto per le tue esigenze.

A prescindere dal tuo settore specifico, i robot a sei assi Epson ProSix C4 e C8 sono all'altezza della sfida. Contraddistinti da un design snello e compatto, possono lavorare con la massima precisione anche a velocità elevate, grazie alla nostra tecnologia di sensori QMEMS[®].

Serie ProSix C4 con carico da 4kg



Epson ProSix C4

Raggio d'azione: 600 mm Applicazioni: identificazione, assemblaggio, brasatura e saldatura, misurazione, collaudo e ispezione.



Epson ProSix C4L

Raggio d'azione: 900 mm Applicazioni: carico e scarico di macchine, imballaggio e raccolta, assemblaggio, brasatura e saldatura, pallettizzazione.

Serie Epson ProSix C4 e C8

Con diversi carichi utili e raggi d'azione, questa serie è eccezionalmente versatile. I robot possono essere utilizzati in tutti i tipi di settori, tra cui: automobilistico, elettronico, macchine utensili, dispositivi medici, semiconduttori, generi alimentari, plastica e metalli.

Serie ProSix C8 con carico da 8 kg







Epson ProSix C8

Raggio d'azione: 710 mm Applicazioni: identificazione, imballaggio e raccolta, assemblaggio, brasatura e saldatura, misurazione, collaudo e ispezione.

Epson ProSix C8L

Raggio d'azione: 900 mm Applicazioni: carico e scarico di macchine, identificazione, imballaggio e raccolta, assemblaggio, brasatura e saldatura, pallettizzazione.

Epson ProSix C8XL

Raggio d'azione: 1.400 mm Applicazioni: carico e scarico di macchine, raccolta parti, imballaggio e raccolta, assemblaggio, brasatura e saldatura, pallettizzazione.

Una nuova definizione di efficienza: C4 e C8 veloci, eleganti, precisi

Se stai cercando un robot in grado di lavorare in spazi ristretti, spesso in combinazione con altri robot, preciso anche quando i tempi sono ridotti, stai cercando nel posto giusto.

Le serie Epson ProSix C4 e C8 possono consentire al tuo sistema di raggiungere il suo pieno potenziale. Le macchine a sei assi lavorano ad alte velocità con un comportamento preciso nel percorso, il tutto in un corpo ultrasottile. La varietà di opzioni di assemblaggio offre tutta la flessibilità di cui hai bisogno.

Perfetto per il gioco di squadra

È possibile combinare facilmente il robot Epson a sei assi con altri membri della famiglia, come i robot SCARA, Epson Spider e altri dispositivi periferici. Sebbene eseguano compiti diversi, i robot comunicano tramite il controller Epson RC700-A con un unico linguaggio: Epson RC+.

Resistente e silenzioso

Tecnologia dei sensori Epson QMEMS® e Epson Smart Motion Motor Management.

Questi robot a sei assi, veloci e potenti, sono dotati della rivoluzionaria gestione motore di Epson e, per la prima volta, della tecnologia QMEMS®, che utilizza sensori di movimento ad alta precisione.

I robot dotati di QMEMS® assicurano traiettorie eccezionalmente silenziose e senza vibrazioni, anche sotto carico e ad alte velocità. Il vantaggio? Un miglioramento della produttività e una qualità costantemente stabile in tutte le attività di assemblaggio.



Uno per tutti: controller Epson RC700-A

Estremamente compatto, straordinariamente conveniente e potente, il controller Epson RC700-A può comunicare con i sistemi fieldbus e può anche essere utilizzato per collegare sensori per robot, attuatori e trasportatori aggiuntivi.





Offri ai tuoi robot una visione chiara con il sistema di visione integrato Epson Compact Vision

Accelera i processi di produzione, limita al minimo gli errori e riduci i costi: l'elaborazione integrata delle immagini di Epson consente di gestire anche le applicazioni più esigenti.

Cinematica a sorgente singola, controller e elaborazione delle immagini

Il software Epson Vision Guide 7.0 è integrato con l'ambiente di sviluppo Epson RC+, il che si traduce in una configurazione più rapida e in sequenze di visione che possono essere create in pochi clic. Per la programmazione basta utilizzare il drag-anddrop, senza bisogno di editor aggiuntivi. Il controller per robot e le attività di test/posizionamento sono interconnessi senza problemi di interfaccia. Inoltre, i robot e il sistema di visione comunicano tra loro nell'arco di pochi millisecondi. L'elaborazione delle immagini Epson supporta fotocamere ad alta risoluzione e a colori.

Compact Vision di Epson, ideale per:

Misurazione

Ispezione di qualità e rilevamento degli errori

Posizionamento delle parti, anche per variazioni di produzione e posizioni variabili

Tracciamento complesso del prodotto sul nastro trasportatore

L'elaborazione delle immagini Epson è disponibile in varie versioni

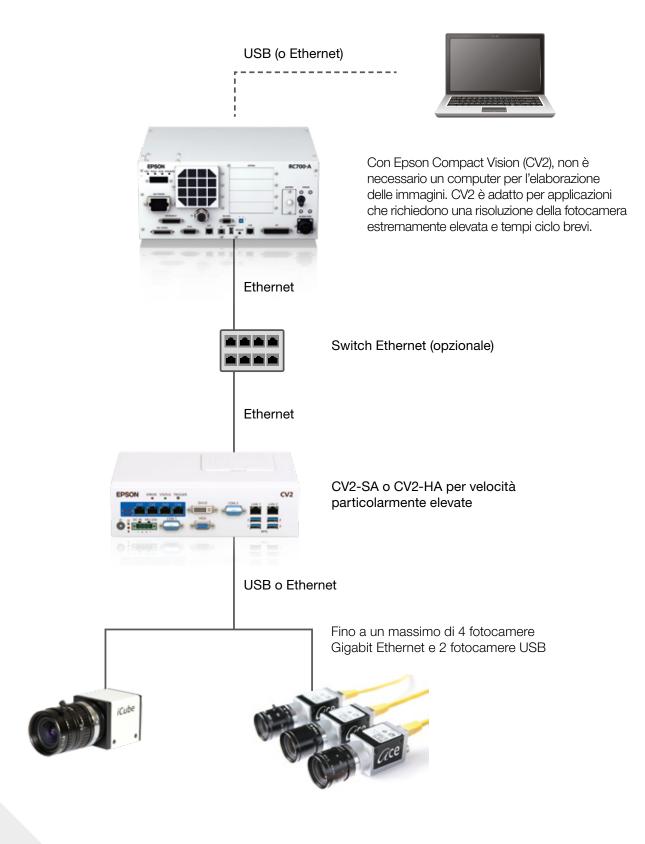
Tutto nel raggio d'azione, tutto in vista

Comoda unità operativa mobile con display

Teach pendant TP3

La tastiera di programmazione è dotata di un display LCD TFT da 10" brillante e ad alto contrasto all'interno di un alloggiamento ergonomico. I veloci processori consentono una visualizzazione sofisticata e applicazioni operative.





Epson ProSix C4

Epson ProSix	C4
	C4-A601S
Modello	Braccio articolato verticale
Capacità di carico utile	4/5*kg
Raggio d'azione	Punto P** 600 mm max 665 mm
Ripetibilità	+/-0,02 mm
Momento di inerzia ammissibile	J4 0,15 kg*m² J5 0.15 kg*m² J6 0.10 kg*m²
Cablaggio utente	Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 9 pin Pneumatico Connettori per aria compressa 4xØ 4 mm
Peso	27 kg
Controller	RC700-A, RC700DU-A
Installazione	A pavimento/soffitto, anche a scomparsa
Condizione ambientale	Classe di camera bianca (opzionale) ISO3 e ESD Classe di protezione IP4O

J1 = Asse 1	J4 = Asse 4
J2 = Asse 2	J5 = Asse 5
J3 = Asse 3	J6 = Asse 6

Pacchetto

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione

2 staffe per il montaggio del controller per robot

Cavo motore e encoder da 3 m

Cavo di alimentazione da 3 m per il controller del robot

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 4 connettori dritti e 4 angolati a 90°)

Manuali dell'utente su CD

Manuale di installazione/sicurezza

Opzioni per il manipolatore

Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Unità di sgancio freno

Staffa per il montaggio

Installazione

I robot a sei assi Epson ProSix C4 e ProSix C4L dispongono di opzioni di installazione flessibili, adatte a un'ampia gamma di applicazioni.

Oltre all'installazione a pavimento e a soffitto, è possibile anche l'installazione a scomparsa. In questo caso, la base del robot non è necessaria e il condotto del cavo è nascosto, riducendo l'altezza della cella di produzione.

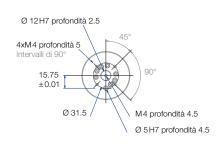
^{*} Possibile in determinate condizioni (vedi il manuale)

^{**}Punto P: centri del punto di rotazione dell'intersezione degli assi 4, 5 e 6

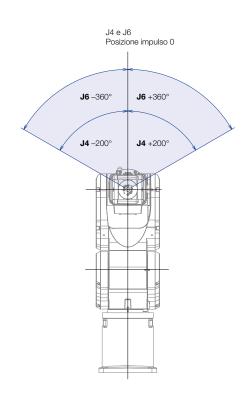
Vista laterale J2 Posizione impulso 0 250 476.5 65 100 Punto P +65° +225° +135° J3 e J5 Posizione impulso 0 R191.5 –135° 820 250 R250 R167 -160° R500 393.3 209.1 320 154 156.4 164.9

R250

Flangia

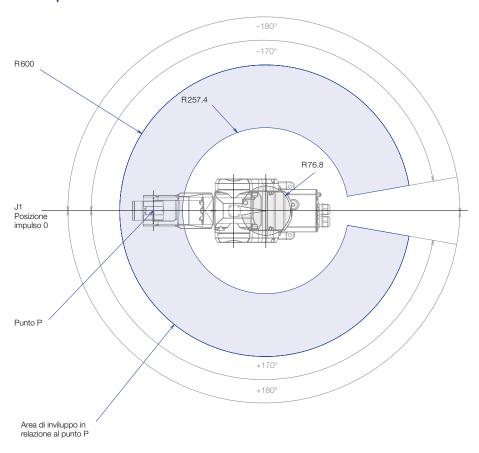


Vista frontale



Vista superiore

Area di inviluppo in relazione al punto P



Epson ProSix C4L

C4-A901S	
Braccio articolato verticale	
4/5*kg	
Punto P** 900 mm max 965 mm	
+/-0,03 mm	
J4 0,15 kg*m² J5 0,15 kg*m² J6 0,10 kg*m²	
Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 9 pin Pneumatico Connettori per aria compressa 4xØ 4 mm	
29 kg	
RC700-A, RC700DU-A	
A pavimento/soffitto, anche a scomparsa	
Classe di camera bianca (opzionale) ISO3 e ESD Classe di protezione	

J1 = Asse 1	J4 = Asse 4
J2 = Asse 2	J5 = Asse 5
J3 = Asse 3	J6 = Asse 6

Pacchetto

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione

2 staffe per il montaggio del controller per robot

Cavo motore e encoder da 3 m

Cavo motore da 3 m per il controller del robot

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 4 connettori dritti e 4 angolati a 90°)

Manuali dell'utente su CD

Manuale di installazione/sicurezza

Opzioni per il manipolatore

Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Unità di sgancio freno

Staffa per il montaggio

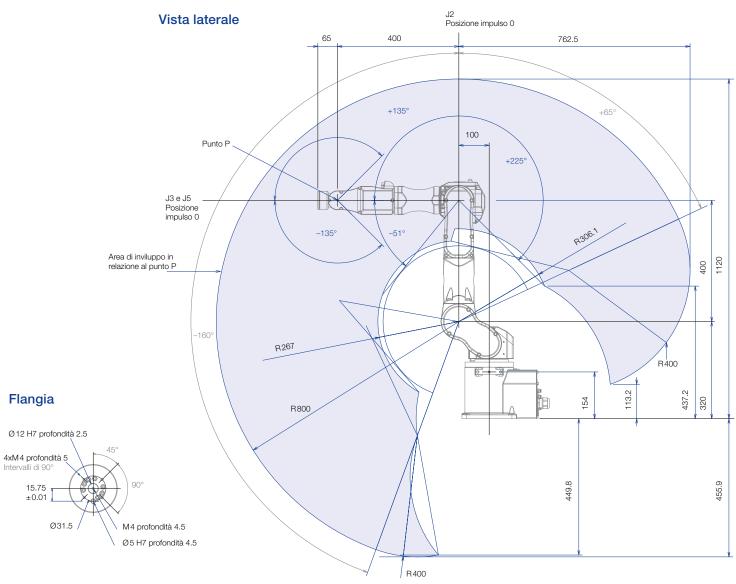
Installazione

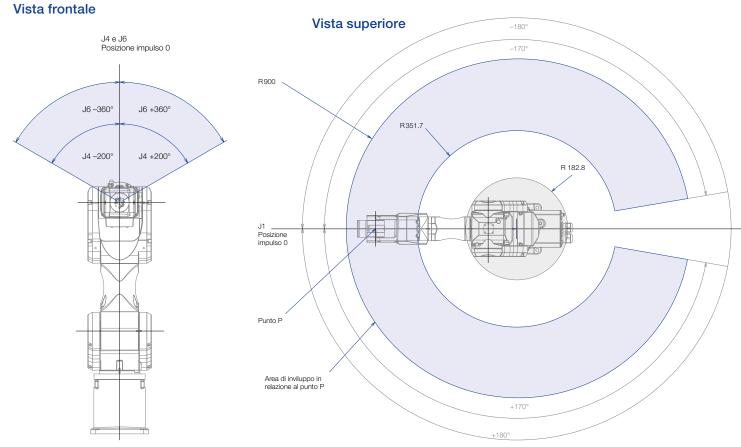
I robot a sei assi Epson ProSix C4 e ProSix C4L dispongono di opzioni di installazione flessibili, adatte a un'ampia gamma di applicazioni.

Oltre all'installazione a pavimento e a soffitto, è possibile anche l'installazione a scomparsa. In questo caso, la base del robot non è necessaria e il condotto del cavo è nascosto, riducendo l'altezza della cella di produzione.

^{*} Possibile in determinate condizioni (vedi il manuale)

^{**}Punto P: centri del punto di rotazione dell'intersezione degli assi 4, 5 e 6





Epson ProSix C8

	C8-A701S	
Modello	Braccio articolato verticale	
Capacità di carico utile	8 kg	
Raggio d'azione	Punto P* 710 mm max 790 mm	
Ripetibilità	+/-0,02 mm	
Momento di inerzia ammissibile	J4 0,47 kg*m² J5 0,47 kg*m² J6 0,15 kg*m²	
Cablaggio utente	Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 15 pin Connessione per 1 connettore RJ45 da 8 pin (Ethernet) Connessione per 1 connettore da 8 pin (sensore di forza) Pneumatico Connettori per aria compressa 2xØ 6 mm	
Peso	49 kg (IP67: 53 kg)	
Controller	RC700-A, RC700DU-A	
Installazione	A pavimento/soffitto	
Condizione ambientale	Classe di camera bianca (opzionale) ISO3 e ESD Classe di protezione IP 40 (standard)/IP67 (opzionale)	

dell'intersezione degli assi 4, 5 e 6

Pacchetto

J2 = Asse 2

J3 = Asse 3

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione

J5 = Asse 5

J6 = Asse 6

2 staffe per il montaggio del controller per robot

Cavo motore e encoder da 3 m

Cavo di alimentazione da 3 m per il controller del robot

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 2 connettori dritti e 2 angolati a 90°)

Manuali dell'utente su CD

Manuale di installazione/sicurezza

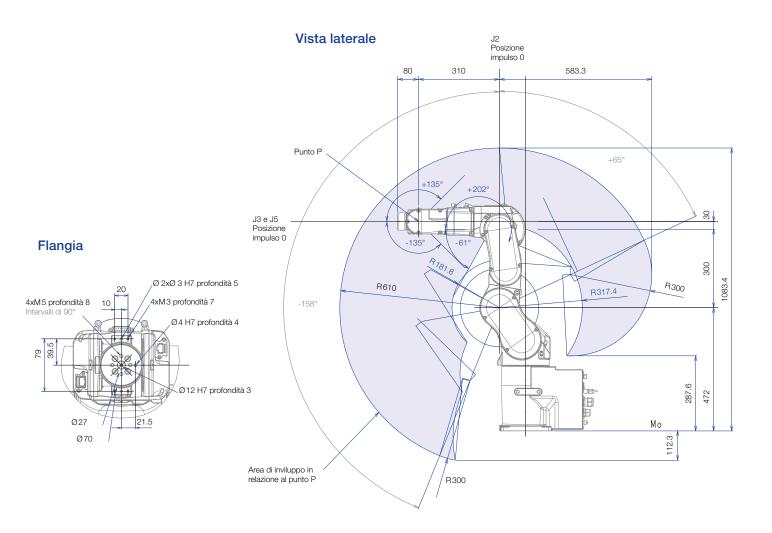
Opzioni per il manipolatore

Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Unità di sgancio freno

Installazione

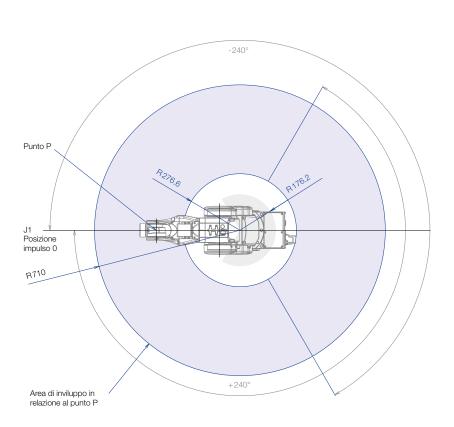
I robot a sei assi Epson ProSix C8, ProSix C8L e ProSix C8XL dispongono di opzioni di installazione flessibili, tra cui a pavimento e a soffitto, adatte a un'ampia gamma di applicazioni.



Vista frontale

J4 e J6 Posizione impulso 0 J6 –360° J6 +360° J4 –200° J4 +200°

Vista superiore



Epson ProSix C8L

	C8-A901S
Modello	Braccio articolato verticale
Capacità di carico utile	8 kg
Raggio d'azione	Punto P* 900 mm max 980 mm
Ripetibilità	+/-0,03 mm
Momento di inerzia ammissibile	J4 0,47 kg*m² J5 0,47 kg*m² J6 0,15 kg*m²
Cablaggio utente	Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 15 pin Connessione per 1 connettore RJ45 da 8 pin (Ethernet) Connessione per 1 connettore da 8 pin (sensore di forza) Pneumatico Connettori per aria compressa
	2xØ 6 mm
Peso	52 kg (IP67: 56 kg)
Controller	RC700-A, RC700DU-A
Installazione	A pavimento/soffitto
Condizione ambientale	Classe di camera bianca (opzionale) ISO3 e ESD
	Classe di protezione IP40 (standard)/IP67 (opzionale)

Pacchetto

J3 = Asse 3

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione

J6 = Asse 6

2 staffe per il montaggio del controller per robot

Cavo motore e encoder da 3 m

Cavo motore da 3 m per il controller del robot

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 2 connettori dritti e 2 angolati a 90°)

Manuali dell'utente su CD

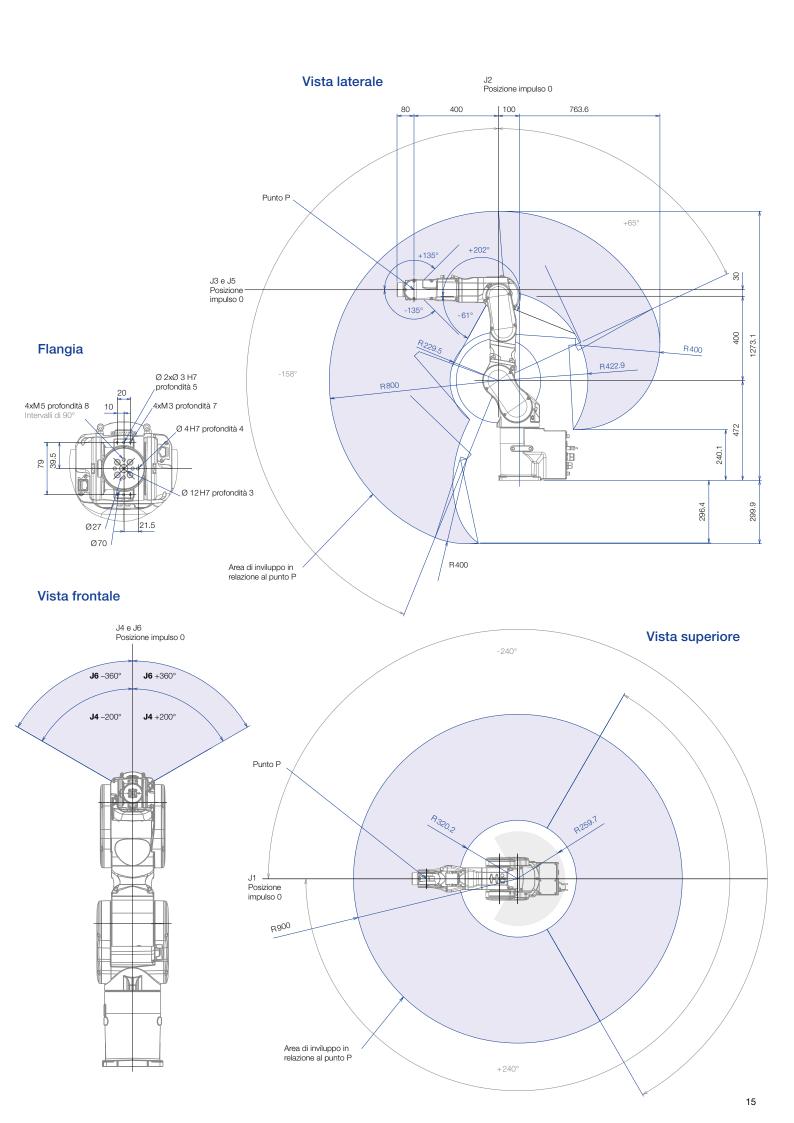
Opzioni per il manipolatore

Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Unità di sgancio freno

Installazione

I robot a sei assi Epson ProSix C8, ProSix C8L e ProSix C8XL dispongono di opzioni di installazione flessibili, tra cui a pavimento e a soffitto, adatte a un'ampia gamma di applicazioni.



Epson ProSix C8XL

Epson ProSix	C8XL	
	C8-A1401S	
Modello	Braccio articolato verticale	
Capacità di carico utile	8 kg	
Raggio d'azione	Punto P* 1400 mm max 1480 mm	
Ripetibilità	+/-0,05 mm	
Momento di inerzia ammissibile	J4 0,47 kg*m² J5 0,47 kg*m² J6 0,15 kg*m²	
Cablaggio utente	Elettrico Connessione per 1 connettore D-Sub da 15 pin Connessione per 1 connettore RJ45 da 8 pin (Ethernet) Connessione per 1 connettore da 8 pin (sensore di forza) Pneumatico Connettori per aria compressa 2xØ 6 mm	
Peso	62 kg (IP67: 66 kg)	
Controller	RC700-A, RC700DU-A	
Installazione	A pavimento/soffitto	
Condizione ambientale	Classe di camera bianca (opzionale) ISO3 e ESD Classe di protezione IP40 (standard)/IP67 (opzionale)	

J1 = Asse 1	J4 = Asse 4
J2 = Asse 2	J5 = Asse 5
J3 = Asse 3	J6 = Asse 6

Pacchetto

Robot e controller Epson

CD con il programma Epson RC+ con software di simulazione

2 staffe per il montaggio del controller per robot

Cavo motore e encoder da 3 m

Cavo di alimentazione da 3 m per il controller del robot

Connettore per arresto di emergenza

Connettore per I/O standard

Set di connettori per cablaggio utente

2 set di connessioni per aria compressa (ciascuna con 2 connettori dritti e 2 angolati a 90°)

Manuali dell'utente su CD

Manuale di installazione/sicurezza

Opzioni per il manipolatore

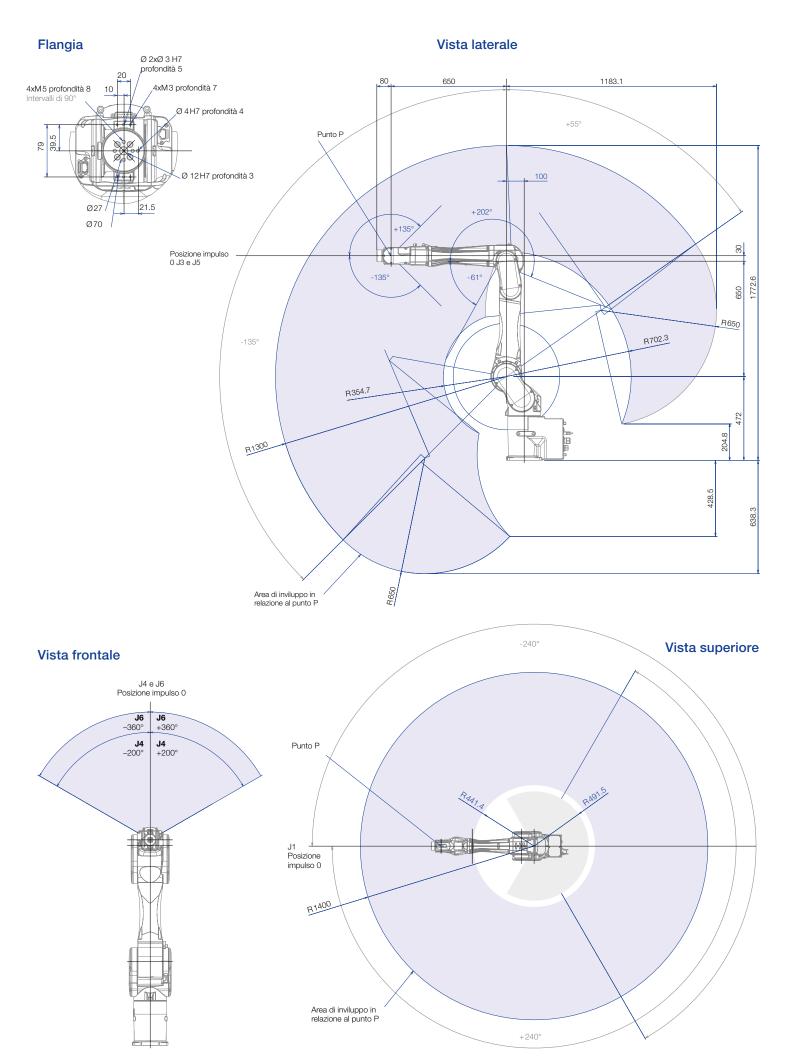
Cavo motore e encoder esteso (5 m/10 m/20 m)

Unità di sgancio freno

Installazione

I robot a sei assi Epson ProSix C8, ProSix C8L e ProSix C8XL dispongono di opzioni di installazione flessibili, tra cui a pavimento e a soffitto, adatte a un'ampia gamma di applicazioni.

^{*} Punto P: centri del punto di rotazione dell'intersezione degli assi 4, 5 e 6



Simulazione di celle dei robot

Una buona preparazione è tutto. Pianifica e visualizza tutte le operazioni della tua produzione, convalida inizialmente il programma offline e svolgi tutto il lavoro di risoluzione dei problemi e modifica comodamente seduto alla scrivania. Il simulatore RC+ incluso nel pacchetto software permette di risparmiare tempo e denaro in ogni fase del progetto.

Fase 1 Progettazione

Pianifica in anticipo la tua cella robotizzata a grandezza naturale e calcola il tempo ciclo previsto per la tua applicazione, per verificarne la fattibilità prima di creare anche una sola parte del sistema. Pianifica le future espansioni nel sistema di simulazione per ridurre al minimo i tempi di fermo.

Fase 2 Integrazione

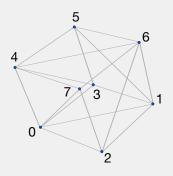
Il completamento del processo di convalida del programma prima della consegna dei robot consente di creare più programmi contemporaneamente, con il sistema in grado di visualizzare e valutare anche i movimenti più complessi. Vengono identificati i rischi di collisione e si evitano danni alle attrezzature.

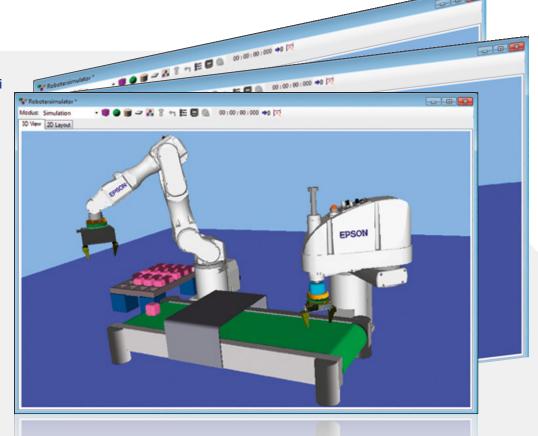
Fase 3
Funzionamento e manutenzione

Risolvi i problemi e modifica i programmi comodamente seduto alla tua scrivania. Il rilevamento delle collisioni, le verifiche di raggiungibilità e il movimento del robot possono essere tutti visualizzati in 3D.

Progettazioni ancora più semplici con la funzione CAD-to-Point

La funzione CAD-to-Point consente di convertire i dati CAD in punti del robot.





Informazioni su Epson

Epson Robotic Solutions è uno dei principali fornitori di sistemi robotici high-tech, noti in tutto il mondo per la loro affidabilità. La gamma di prodotti include robot a sei assi, robot SCARA, i modelli SCARA entry-level T e LS, i robot Spider e N2 sviluppati in esclusiva da Epson e l'innovativo robot a due bracci. A questi si aggiungono anche i sistemi di visione e il sensore di forza Epson per le applicazioni che prevedono la modulazione della forza.

Epson Robotic Solutions offre una delle gamme più complete al mondo di robot industriali ad alta precisione e si pone come pioniere nei processi di automazione controllati in modo intelligente.

Un pioniere della tecnologia

1982

I robot Epson SCARA sono disponibili per la prima volta in Giappone

1986

Primo robot per camera bianca di classe 1

1997

Primo controller basato su PC

2008

Invenzione del braccio curvo destro o sinistro, per l'ottimizzazione dell'area di lavoro (Robot SCARA G3)

2009

Invenzione del robot Spider, un robot SCARA esclusivo, senza zona morta

2013

Prima applicazione dei sensori Epson QMEMS® nella robotica, per ridurre le vibrazioni cinematiche a sei assi

2014

Epson Compact Vision CV2: l'unità di elaborazione delle immagini ultraveloce

2016

Epson serie N2: il primo robot a sei assi che può ripiegarsi su se stesso, estremamente compatto

2017

Robot a due bracci Epson con geometria del braccio antropomorfa e sensori integrati, quali fotocamere, sensori di forza e accelerometri

Assistenza pre-vendita e post-vendita

Studi di fattibilità per pianificazione e ottimizzazione del progetto

Assistenza durante la pianificazione e l'implementazione

Seminari introduttivi, corsi su programmazione/manutenzione, formazione per operatori

Soluzioni mirate di ispezione e manutenzione

Assistenza telefonica diretta, servizio di riparazione in loco

Stoccaggio di ricambi centralizzato

Epson Industrial Solutions Center: trova la tua soluzione









Sperimenta tutti i nostri robot Epson in azione. Crea, simula e migliora la tua applicazione di automazione in una cella dimostrativa con l'aiuto dei nostri esperti. La cella può essere controllata e collegata in rete utilizzando sistemi di bus di campo tradizionali. Possiamo inoltre fornirti periferiche moderne, quali sistemi di visione e di conveyor tracking.

Prendi un appuntamento

Chiamaci al numero +49 2159 538 1800

oppure inviaci un'e-mail all'indirizzo info.rs@epson.de

Epson Deutschland GmbH Robotic Solutions Division Otto-Hahn-Strasse 4 40670 Meerbusch

Telefono: +49 2159 5381800 Fax: +49 2159 5383170 E-mail: info.rs@epson.de www.epson.de/robots

Epson America Inc. www.epsonrobots.com

Seiko Epson Corp http://global.epson.com/products/robots/ Epson China Co, Ltd. www.epson.com.cn/robots/

